



(12) 发明专利申请

(10) 申请公布号 CN 102205447 A

(43) 申请公布日 2011. 10. 05

(21) 申请号 201110161606. X

(22) 申请日 2011. 06. 16

(71) 申请人 中国科学院长春光学精密机械与物理研究所

地址 130033 吉林省长春市东南湖大路
3888 号

(72) 发明人 衣伟 石宝松

(74) 专利代理机构 长春菁华专利商标代理事务所 22210

代理人 张伟

(51) Int. Cl.

B23G 5/06 (2006. 01)

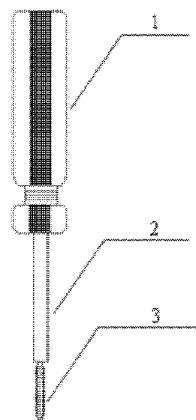
权利要求书 1 页 说明书 2 页 附图 1 页

(54) 发明名称

一种手柄加长杆丝锥为一体手用攻丝扳手

(57) 摘要

一种手柄加长杆丝锥为一体的手用攻丝扳手，属于机械安装技术领域。在对光电仪器进行整机布线或器件安装生产过程中，普通手用丝锥扳手连接杆较短，丝锥卡头粗，不利于对准钻孔，本发明提供了一种手柄加长杆丝锥为一体的手用攻丝扳手，由丝锥手柄、丝锥杆和丝锥三部分组成。丝锥杆固定于手柄之上，丝锥固定于丝锥杆之上，三者同轴心。本发明有效的实现了在空间拥挤情况下对机箱的手动攻丝，操作简便，大大提高了工作效率。



1. 一种手柄加长杆丝锥为一体的手用攻丝扳手,由丝锥手柄(1)、丝锥杆(2)和丝锥头(3)三部分组成,其特征在于,丝锥头(3)与丝锥杆(2)为一体成形,丝锥杆(2)与丝锥手柄(1)固连。
2. 根据权利要求1所述的一种手柄加长杆丝锥为一体的手用攻丝扳手,其特征在于,丝锥手柄(1)为圆柱型结构,柱面上沿径向开弧形槽。
3. 根据权利要求1所述的一种手柄加长杆丝锥为一体的手用攻丝扳手,其特征在于,丝锥杆(2)的长度为普通手柄的三倍,丝锥杆(2)的材质为金属。
4. 根据权利要求1所述的一种手柄加长杆丝锥为一体的手用攻丝扳手,其特征在于,丝锥手柄(1)、丝锥杆(2)和丝锥头(3)三者同轴心。
5. 根据权利要求1所述的一种手柄加长杆丝锥为一体的手用攻丝扳手,其特征在于,丝锥手柄(1)的直径大等于锥杆(2)的直径。

一种手柄加长杆丝锥为一体手用攻丝扳手

技术领域

[0001] 一种手柄加长杆丝锥为一体手用攻丝扳手，属于机械安装技术领域。

背景技术

[0002] 在对光电仪器进行整机布线或器件安装生产过程中，通常采用线卡子对导线进行固定，由于导线一般是在底部离侧壁距离很近地方进行铺设，同样还有机壳内器件非常拥挤时往往需要在离侧壁很近的地方打孔攻丝进行安装，这一切势必增加了打孔攻丝的难度，拿普通手用丝锥扳手为例，由于普通手用丝锥扳手连接杆较短，所以当手柄旋转时侧壁挡住了手柄旋转的路线，即使有的旋转扳手连接杆加长许多，但是用来固定丝锥的卡头很粗，由于侧壁与孔的距离很近，卡头妨碍了丝锥对准钻孔，所以说普通攻丝锥扳手，由于操作空间有限很难完成攻丝操作。基于以上原因，我们研制了这种手柄加长杆丝锥为一体的手用攻丝扳手。

发明内容

[0003] 为了解决在对光电仪器进行整机布线或器件安装生产过程中，普通手用丝锥扳手连接杆较短，固定丝锥的卡头很粗，卡头妨碍了丝锥对准钻孔的问题，本发明提供了一种手柄加长杆丝锥为一体手用攻丝扳手。

[0004] 一种手柄加长杆丝锥为一体手用攻丝扳手：由丝锥手柄、丝锥杆和丝锥三部分组成，丝锥与丝锥杆为一体成形，丝锥杆与丝锥手柄固连。丝锥手柄为圆柱型结构，柱面上沿径向开弧形槽。丝锥杆的长度为普通手柄的三倍，材质为金属。丝锥手柄、丝锥杆和丝锥三者同轴心。丝锥手柄的直径大等于丝锥杆的直径。

[0005] 本发明的积极效果：

[0006] 本发明有效的实现了在空间拥挤情况下对机箱的手动攻丝，操作简便，大大提高了工作效率。

附图说明

[0007] 图 1 是本发明一种手柄加长杆丝锥为一体手用攻丝扳手的结构图。

具体实施方式

[0008] 下面结合附图对本发明进行具体描述：

[0009] 如图 1 所示，本发明一种手柄加长杆丝锥为一体手用攻丝扳手，由丝锥手柄 1、丝锥杆 2 和丝锥头 3 三部分组成。丝锥杆固定于手柄之上，丝锥杆与丝锥头一体成型，丝锥手柄 1 为圆柱型结构，柱面上沿径向开弧形槽。丝锥杆 2 的长度为普通手柄的三倍，材质为金属，丝锥手柄 1、丝锥杆 2 和丝锥头 3 三者同轴心。丝锥手柄 1 的直径大等于丝锥杆 2 的直径。丝锥手柄 1 用于手持并做轴向旋转动作，丝锥杆为一根细钢柱，其一端内嵌于丝锥手柄的圆柱中心，并保证在攻丝过程中丝锥杆与丝锥手柄无轴向相对运动同时给丝锥头一个向

前的推力，其作用是将丝锥手柄 1 的旋转力和推力传递到丝锥头 3，丝锥头 3 在推力和旋转力的作用下进行攻丝。

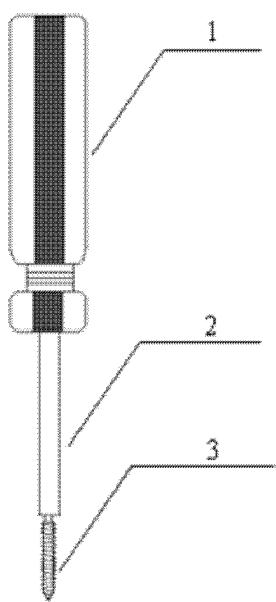


图 1